

## El atractor de una ecuación diferencial funcional autónoma con retardo

Edison De Faria Campos\*

### Resumen

En este trabajo presento una demostración del teorema debido a Waldyr Oliva relacionado con Ecuaciones Diferenciales Funcionales con Retardo en variedades compactas: Si el flujo de una *EDFR* satisface ciertas condiciones de acotación en las primeras derivadas, entonces el atractor global, que coincide con el conjunto de las soluciones definidas en  $]-\infty, +\infty[$ , es una variedad  $C^1$  conexa y compacta.

Esta demostración difiere de la usual, debido a que no utilizo el teorema de Whitney, proporcionando así un tratamiento más intrínseco del problema.

### 1 Introducción

Sea  $I$  el intervalo cerrado  $[-r, 0]$ ,  $r > 0$ ,  $M$  una variedad compacta  $C^\infty$ ,  $C^0(I, M)$  el conjunto de aplicaciones continuas  $\phi$  de  $I$  a  $M$  con la topología compactoabierto,  $\rho : C^0(I, M) \rightarrow M$  la aplicación evaluación  $C^\infty$  diferenciable definida por  $\rho(\phi) = \phi(0)$ , [1].

**Definición 1:** Una Ecuación Diferencial Funcional Autónoma con Retardo (*ED-FAR*) en  $M$  es una función continua  $F : C^0(I, M) \rightarrow TM$  tal que  $\pi_M \circ F = \rho$ , en donde  $\pi_M : TM \rightarrow M$  es la proyección canónica  $C^\infty$ .

Para cada  $\phi \in C^0(I, M)$ ,  $F(\phi) = (\phi(0), f(\phi))$ , en donde  $f(\phi) \in T_{\phi(0)}M$ .

El conjunto de todas las *EDFAR* es un espacio vectorial  $\chi(I, M)$ .

**Definición 2:** Una solución de una *EDFAR*  $F$  con condición inicial  $\phi$  en  $t_0$  es una función continua  $x : [t_0 - r, t_0 + A[ \rightarrow M$ ,  $A > 0$ , tal que si  $x_t \in C^0(I, M)$  se define por  $x_t(\theta) = x(t + \theta)$ ,  $t \geq t_0$  y  $\theta \in [-r, 0]$  entonces:

$$i. \frac{dx(t)}{dt} = f(x_t), t \in [t_0, t_0 + A[;$$

\* Escuela de Matemática  
Universidad de Costa Rica.

ii.  $x_{t_0} = \theta$ ;

iii.  $x(t)$  es de clase  $C^1$  para  $t \in [t_0, t_0 + A[$

A continuación tomaremos  $t = 0$ , y utilizaremos la notación  $x(t, \phi)$  para la solución  $x$  con condición inicial  $\phi$  en  $t = 0$ .

Para  $k \geq 1$ , sea  $B\chi^k(I, M)$  el conjunto de todas las  $F \in \chi^k(I, M)$  de clase  $C^k$  que son acotadas, con todas las derivadas hasta el orden  $k$  acotadas. [1],[2],[7].

**Definición 3:** Para cada  $F \in B\chi^k(I, M)$ , y  $t \geq 0$ , la aplicación

$\Phi_t : C^0(I, M) \rightarrow C^0(I, M)$  tal que  $\Phi_t(\phi) = x_t(\phi)$  en donde  $x_t$  es la solución de  $F$ , se denomina **flujo de  $F$** .

$\Phi_0 =$  Identidad,  $\Phi_{t_1+t_2} = \Phi_{t_1} \circ \Phi_{t_2}$ , y cada elemento de la familia  $\Phi_t$  es una aplicación continua. [1], [7]

**Lema 1:** Para  $t \geq r$ ,  $\Phi_t : C^0(I, M) \rightarrow C^0(I, M)$  es una aplicación compacta, es decir,  $\Phi_t$  lleva conjuntos acotados de  $C$  en subconjuntos relativamente compactos de  $C$ .

**Demostración:** Sea  $A$  un subconjunto acotado de  $C^0(I, M)$ . Entonces existe  $m \in \mathbb{R}$ ,  $m > 0$  tal que  $diam(A) < m$ .

Para cada  $\phi \in A$  tenemos:

$$\delta_M(x(t, \phi), \phi(0)) \leq \int_0^t \|f(x_s(\phi))\|_{x(s, \phi)} ds \leq Nt$$

con  $\delta_M$  métrica continua en  $M$  asociada a la métrica riemanniana de  $M$  y  $F \in \chi^k$ .

Entonces  $diam \Phi_t(A) \leq Nt + diam(A) < \infty$  y por lo tanto  $\Phi_t(A)$  es puntualmente acotada.

Sean  $\alpha$  y  $\beta \in I$  con  $\beta > \alpha$ . Entonces :

$$\delta_M(\Phi_t(\phi)(\alpha), \Phi_t(\phi)(\beta)) = \delta_M(x(t + \alpha, \phi), x(t + \beta, \phi)) \leq$$

$$\int_{t+\alpha}^{t+\beta} \|f(x_s(\phi))\|_{x(s, \phi)} ds \leq N(\beta - \alpha), t \geq r.$$

Por el teorema de Arzelá-Ascoli,  $\Phi_t(A)$  es relativamente compacto para cada  $t \geq r$ .





## 2 Conjuntos invariantes y atractores de una EDFAR

**Definición 4:** Un conjunto invariante de una EDFAR  $F$  es cualquier subconjunto  $S$  de  $C^0(I, M)$  tal que para cada  $\phi \in S$ , existe una solución global (es decir definida en el intervalo  $] -\infty, +\infty[$ )  $x$  de  $F$  tal que  $x_0 = \phi$  y  $x_t \in S$  para todo  $t \in \mathbb{R}$ .

Sea  $A(F) := \{\phi \in C^0(I, M); \phi \text{ es el valor inicial de una solución global de } F\}$ .  $A(F)$  es el mayor conjunto invariante de  $F$ , y se denomina **atractor** de  $F$ .

Sea  $\Phi_r$  el flujo de  $F$ , para  $t = r$ , y considere la secuencia de conjuntos :

$$A_1 = \Phi_r(C^0(I, M)), A_2 = \Phi_r(A_1) = \Phi_r(\Phi_r(C^0(I, M))) = \Phi_{2r}(C^0(I, M)), \dots, \\ A_i = \Phi_{ir}(C^0(I, M)), i \in \mathbb{N}.$$

$(A_i)_{i \in \mathbb{N}}$  es una sucesión decreciente de subconjuntos de  $C^0(I, M)$ , es decir,  $C^0(I, M) \supseteq A_1 \supseteq A_2 \supseteq \dots$ . Como  $M$  es compacto entonces  $C^0(I, M)$  es acotado. Por el lema 1,  $\Phi_r$  es una aplicación compacta y por lo tanto  $A_1 = \Phi_r(C^0(I, M))$  es relativamente compacto lo que implica que cada  $A_i, i \in \mathbb{N}$  es relativamente compacto. Por otro lado, cada  $A_i, i \in \mathbb{N}$  es conexa pues  $\Phi_r$  es continua y  $C^0(I, M)$  es conexo.

**Lema 2:** La intersección  $I(F) = \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i$  es no vacía, conexa, compacta e invariante.

Demostración:  $A_1 \subseteq C^0(I, M)$  y  $\overline{A_1} \subseteq C^0(I, M)$ , entonces tenemos

$$\Phi_r(\overline{A_1}) \subseteq \Phi_r(C^0(I, M)) = A_1. \tag{1}$$

$\Phi_r(A_1) \subseteq \Phi_r(\overline{A_1})$ , pero  $\overline{A_1}$  es compacto y  $\Phi_r$  continua. Por lo tanto  $\Phi_r(\overline{A_1})$  es cerrado y

$$(\overline{A_2}) = \overline{\Phi_r(A_1)} \subseteq \overline{\Phi_r(\overline{A_1})} = \Phi_r(\overline{A_1}) \tag{2}$$

De (1) y (2) tenemos que  $\overline{A_2} \subseteq A_1$ . Análogamente,  $\overline{A_{i+1}} \subseteq A_i$ , y por lo tanto :

$$\bigcap_{i=1}^{\infty} \overline{A_{i+1}} \subseteq \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i = I(F)$$

Por otro lado,  $I(F) = \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i \subseteq \bigcap_{i=1}^{\infty} \overline{A_i} = \bigcap_{i=1}^{\infty} \overline{A_{i+1}}$ , debido a que

$(\overline{A_i})_{i \in \mathbb{N}}$  es una sucesión decreciente.

Entonces  $I(F) = \bigcap_{i=1}^{\infty} \overline{A_i}$  es la intersección de una sucesión decreciente de conjuntos conexos y compactos. Concluimos que  $I(F)$  es conexo y compacto.

Notemos también que  $I(F)$  es no vacío, pues  $(\overline{A_i})_{i \in \mathbb{N}}$  es una familia con propiedad de intersección finita, es decir, la intersección de cualquier número finito de los  $\overline{A_i}$  es no vacía.

Para mostrar que  $I(F)$  es invariante, sea  $\phi \in I(F)$ . Necesitamos mostrar que existe una solución global  $x$  con  $x_0 = \phi$ , y  $x_t(\phi) \in I(F)$  para cada  $t \in \mathbb{R}$ .

$\phi \in I(F) = \bigcap_{k=1}^{\infty} \Phi_{kr}(C^0(I, M))$ , por lo tanto, para cada  $k \in \mathbb{N}$  existe

$\psi_k \in C^0(I, M)$  tal que  $\phi = \Phi_{kr}(\psi_k)$ . Entonces, para cada  $t \geq 0$  tenemos

$x_t(\phi) = \Phi_t(\Phi_{kr}(\psi_k)) = \Phi_{kr}(\Phi_t(\psi_k))$ , es decir,  $x_t(\phi) \in I(F)$  para cada  $t \geq 0$ .

Por otro lado, por ser  $\phi$  de la forma  $\Phi_{kr}(\psi_k)$  para cada  $k \in \mathbb{N}$  y algún

$\psi_k \in C^0(I, M)$ , entonces la solución  $x(t, \phi)$  puede ser prolongada hacia atrás, debido a que para llegar a  $\phi \in I(F)$  podemos caminar con el flujo através del punto  $\psi_k \in C^0(I, M)$ ,  $k$  pasos de longitud  $r$ , es decir,  $\phi$  es la condición inicial de una solución que empieza en el instante  $-kr - r$ .

Dado  $n \in \mathbb{R}$ ,  $n > r$ , para cada  $v > n + r$  existe, por el comentario anterior,  $x^\nu(t, \phi)$  solución de  $F$  definida en  $[-\nu, +\infty[$  tal que  $x_0^\nu(\phi) = \phi$ .

Definamos  $\phi_\nu = x_{-n}^\nu(\phi) \in C^0(I, M)$ , la restricción de  $x^\nu(t, \phi)$  al intervalo  $[-n - r, -n]$ .

Entonces  $\phi_\nu \in A_{i(\nu)} = \Phi_{i(\nu)r}C^0(I, M)$ , con  $i(\nu)$  entero y  $i(\nu) \rightarrow \infty$  cuando  $\nu \rightarrow \infty$ , pues es suficiente tomar  $r \leq i(\nu)r < \nu - n$ , y  $\xi \in A_{i(\nu)}$  como la restricción de  $x^\nu(t, \phi)$  en el intervalo  $[-n - i(\nu)r, r - n - i(\nu)r]$  tal que  $\Phi_{i(\nu)r}(\xi) = \phi_\nu$ .

Como cada  $A_{i(\nu)}$  es relativamente compacto, entonces  $(\phi_\nu)_{\nu > n+r}$  es una familia relativamente compacta y por lo tanto admite subsucesión  $\phi_{\nu_j}$  que converge uniformemente a  $\psi \in \overline{A_{i(\nu)}}$  cuando  $j \rightarrow \infty$ , para todo  $\nu > n + r$ .

Por definición de  $\phi_\nu$  y continuidad de  $\Phi_t$  tenemos  $\Phi_n(\psi) = \phi$ .

$$\text{Entonces } \psi \in \bigcap_{\nu > n+r} \overline{A_{i(\nu)}} = \bigcap_{i \geq 1} \overline{A_i} = I(F)$$





Por lo anterior, mostramos que dado  $n > r, n$  arbitrario, y  $\phi \in I(F)$ , existe solución  $x(t, \phi)$  de  $F$  que se extiende a tiempos anteriores a  $-n - r$ , tal que su restricción al intervalo  $[-n - r, -n]$ ,  $x_{-n}(\phi) \in I(F)$ .

Basta repetir el procedimiento anterior para completar la demostración del lema.

**Teorema 1:** Sea  $F \in B\chi^k(I, M)$ ,  $k \geq 1$ , una EDFAR en una variedad compacta  $M$ . Entonces  $A(F)$  es un conjunto no vacío, compacto, conexo, y  $A(F) = \bigcap_{i=1}^{\infty} \Phi_{ir}(C^0(I, M)) = I(F)$ .

Demostración: Por definición  $A(F) \subseteq I(F)$ , y como  $A(F)$  es el mayor conjunto invariante, entonces  $A(F) = I(F)$ .

Otro resultado respecto a  $A(F)$  es que si  $X$  es un campo vectorial  $C^1$  en una variedad compacta  $M$ , la EDFAR  $F = X \circ \rho$  es tal que  $A(F)$  es una variedad  $C^1$ .

Para esto, si  $x \in M$  considere la trayectoria de  $X$  pasando por  $x$ , y sea  $\sum_x$  la restricción de esta trayectoria al intervalo  $I = [-r, 0]$ . A cada  $x \in M$  corresponde un  $\sum_x \in C^0(I, M)$ .

Considere la aplicación  $\sum : M \rightarrow C^0(I, M)$  tal que  $\sum(x) = \sum_x$ .

Entonces  $\sum(M) = \{\sum_x : x \in M\} = A(F)$  es una variedad. [2]

Otros resultados relacionados con perturbaciones en  $A(F)$  son los siguientes:

Kurzweil [3] mostró que si  $G \in B\chi^2(I, M)$  se encuentra cerca de  $F = X \circ \rho$ , entonces  $A(G)$  es una variedad  $C^1$  difeomórfica a  $M$ . Mostró que para cualquier EDFAR  $F$  de clase  $C^1$ , la restricción de  $\Phi$  a  $A(F)$  es sobre  $M$ , es decir, en cada  $x \in M$  pasa por lo menos una solución global de  $F$ .

John Mallet-Paret [9] mostró el último resultado de Kurzweil y además mostró que si  $A(F)$  es una variedad sin frontera, entonces es homeomórfica a  $M$ .

Hirsch M. W. [8] mostró que un flujo monótono para una EDFAR no posee órbita atractor periódica.

Mallet-Paret [9] mostró que si la EDFAR es cooperativa e irreducible en  $C^0(I, M)$  y  $F$  lleva subconjuntos acotados de  $C$  en subconjuntos acotados de  $TM$ , entonces existe un subconjunto de  $C$  que contiene un atractor compacto que atrae puntos de  $C$ .

El siguiente resultado debido a Waldyr Oliva [1] y [5] e inspirado en el artículo de J. Lewowicz [6] nos dice que:

**Teorema 2:** Si  $F \in B\chi^2(I, M)$  es una EDFAR en una variedad compacta  $M$ ,

y si  $\Phi_t$  tiene derivadas uniformemente acotadas hasta segunda orden, entonces existe una única retracción  $\Gamma$  de clase  $C^1$  de  $C^0(I, M)$  sobre  $A(F)$  que conmuta con el flujo de  $F$ , es decir,  $\Gamma(\phi) = \phi, \forall \phi \in A(F)$  y  $\Gamma \circ \Phi_t = \Phi_t \circ \Gamma, \forall t \geq 0$ .

Demostración: Sea  $t_n$  una sucesión de números reales tales que  $t_n \rightarrow \infty$  y  $s_n = t_n - t_{n-1} \rightarrow \infty$  cuando  $n \rightarrow \infty$ .

Como  $F \in \chi^2$  y  $M$  es compacto, entonces el conjunto  $K_1 = \overline{\Phi_r(C)}$  es compacto con  $C = C^0(I, M)$ .

Para  $n$  suficientemente grande, las restricciones de  $\Phi_{t_n-r}$  a  $K_1$  constituyen un conjunto de funciones equicontinuas, es decir, existe

$n_0 > 0$  tal que  $\{\Phi_{t_n-r} : K_1 \rightarrow C\}_{n \geq n_0}$  es una familia equicontinua y para cada  $\phi \in K_1, \{\Phi_{t_n-r}(\phi)\}_{n \geq n_0}$  es relativamente compacto.

En efecto. Consideremos en  $C^0(I, M)$  la métrica  $\delta$  definida por

$$\delta(\phi, \psi) = \inf_{\ell} \int_0^1 \left\| \frac{d\ell(s)}{ds} \right\|_{\ell(s)} ds$$

para  $\phi, \psi \in C^0(I, M)$  y  $\ell : [0, 1] \rightarrow C^0(I, M)$  cualquier camino seccionalmente  $C^1$  de  $\phi$  a  $\psi$ .

Como  $M$  es compacto, existe una constante  $\lambda > 0$  tal que si  $\delta(\phi, \psi) < \lambda$ , y como  $\|d\Phi_t(\theta)\| \leq K$  para cada  $\theta \in C^0(I, M), t \geq 0$ , tenemos que para cada  $\phi, \psi \in K_1, \delta(\Phi_{t_n-r}(\phi), \Phi_{t_n-r}(\psi)) \leq K\delta(\phi, \psi)$  y por lo tanto  $\{\Phi_{t_n-r} : K_1 \rightarrow C\}_{n \geq n_0}$  es una familia equicontinua.

Como  $\Phi_t$  es una aplicación compacta,  $\{\Phi_{t_n-r}(\phi)\}_{n \geq n_0}$  es relativamente compacta.

Entonces  $\{\phi_{t_n-r}\}_{n \geq n_0}$  es una familia equicontinua y puntualmente relativamente compacta. Por el teorema de Arzelá-Ascoli la familia en consideración es relativamente compacta, y existe una subsucesión que hemos denotado por  $t_n$  tal que  $\Phi_{t_n-r}$  converge uniformemente en  $K_1$  a una función continua  $\tilde{\Psi}$ .

Entonces  $\Phi_{t_n} = \Phi_{t_n-r} \circ \Phi_r$  converge uniformemente a la función continua  $\Psi = \tilde{\Psi} \circ \Phi_r$  en  $C$ .

Utilizando el mismo argumento podemos suponer que para alguna subsucesión,  $\Phi_{s_n}$  converge uniformemente a una función continua  $\Gamma$  en  $C$ , en donde

$s_n = t_n - t_{n-1} \rightarrow \infty$  cuando  $n \rightarrow \infty$ .

Ahora probaremos que  $\Psi(C) = A(F)$ .





Sea  $\phi \in C$ . Como  $\Phi_{t_n} \rightarrow \Psi$  uniformemente en  $C$  y como

$\Phi_{t_n}(\phi) \in A_{i(\nu)} := \Phi_{i(\nu)r}(C)$  para alguno  $i(\nu) \rightarrow \infty$  cuando  $\nu \rightarrow \infty$ , entonces  $\lim_{n \rightarrow \infty} \Phi_{t_n}(\phi) \in A(F) = \bigcap_{\nu \geq 1} \overline{A_{i(\nu)}}$  y por lo tanto  $\Psi(C) \subseteq A(F)$ .

Si  $\Phi \in A(F)$  entonces para cada  $t_n$  existe  $\phi_n \in A(F)$  tal que  $\Phi = \Phi_{t_n}(\phi_n)$ . Cuando  $n \rightarrow \infty$  existe una subsucesión (indicada con los mismos índices) tal que  $\phi_n \rightarrow \phi$ , con  $\phi \in A(F)$  por ser  $A(F)$  invariante y cerrado.

Entonces

$$\delta(\Phi_{t_n}(\phi_n), (\Psi(\phi))) \leq \delta(\Phi_{t_n}(\phi_n), \Phi_{t_n}(\phi)) + \delta(\Phi_{t_n}(\phi), \Psi(\phi)) \leq K \delta(\phi_n, \phi) + \delta(\Phi_{t_n}(\phi), \Psi(\phi)) < \varepsilon, \text{ pues } \|d\Phi_t(\phi)\| \leq K, \phi_n \rightarrow \phi \text{ y } \Phi_{t_n} \rightarrow \Psi \text{ uniformemente en } C.$$

Entonces  $\Psi(\phi) = \Phi$ , y  $\Psi : C \rightarrow A(F)$  es sobreyectiva, y  $A(F) \subseteq \Psi(C)$ .

Esto completa la demostración de que  $\Psi(C) = A(F)$ .

Análogamente,  $\Gamma(C) = A(F)$ .

Las relaciones

$$\Phi_{s_n} \circ \Phi_{t_{n-1}} = \Phi_{s_n+t_{n-1}} = \Phi_{t_n} = \Phi_{t_{n-1}} \circ \Phi_{s_n}$$

muestran que  $\Psi \circ \Gamma = \Psi = \Gamma \circ \Psi$ , pues  $\Phi_{s_n} \rightarrow \Gamma$  uniformemente y  $\Phi_{t_n} \rightarrow \Psi$  uniformemente.

$\Gamma : C \rightarrow A(F)$  es una retracción, pues si  $\Phi \in A(F)$  entonces existe  $\phi \in C$  tal que  $\Psi(\phi) = \Phi$ , y por lo tanto  $\Gamma(\Phi) = \Gamma(\Psi(\phi)) = \Psi(\phi) = \Phi$ .

Por otro lado,  $\Gamma$  conmuta con  $\Phi_t$ , para  $t \geq 0$ , pues  $\Phi_t(\Gamma(\phi)) = \Phi_t(\lim_{n \rightarrow \infty} \Phi_{s_n}(\phi)) = \lim_{n \rightarrow \infty} (\Phi_t(\Phi_{s_n}(\phi))) = \lim_{n \rightarrow \infty} (\Phi_{s_n}(\Phi_t(\phi))) = \Gamma(\Phi_t(\phi))$ .

Supongamos que existe otra retracción  $\tilde{\Gamma}$  sobre  $A(F)$  tal que  $\tilde{\Gamma} \circ \Phi_t = \Phi_t \circ \tilde{\Gamma}$  para  $t \geq 0$ . Esto implica que  $\tilde{\Gamma} \circ \Gamma = \Gamma \circ \tilde{\Gamma}$  pues  $\Phi_{t_n} \rightarrow \Gamma$  en  $C$ . Entonces

$$\tilde{\Gamma}(\phi) = \Gamma(\tilde{\Gamma}(\phi)) = \tilde{\Gamma}(\Gamma(\phi)) = \Gamma(\phi), \text{ es decir, } \tilde{\Gamma} = \Gamma.$$

Para finalizar, demostraremos que  $\Gamma$  es de clase  $C^1$ .

Sea  $\overline{(TM)_1} = \{(\phi, \nu) \in TM : \|\nu\| \leq 1\}$  y  $C^0(I, (TM)_1) = \overline{C_1} =$

$$\{(\phi, \psi) \in TC^0(I, M) = C^0(I, TM) / \|\psi\| \leq 1\} \subseteq C^0(I, TM).$$

$\Psi_t = T\Phi_t$  es el flujo en  $TC^0(I, M)$  de la ecuación de primera variación  $\omega \circ TF$ , en donde  $\omega : T^2M \rightarrow T^2M$  difeomorfismo  $C^\infty$  es la involución canónica que

lleva carta natural natural en ella misma, solamente intercambiando la segunda y tercera componente, y  $\omega \circ TF : TC^0(I, M) \rightarrow T^2M$  es una EDFAR de clase  $C^{k-1}$  si  $F$  es de clase  $C^k$ .

Como  $F \in \chi^2$  entonces  $\omega \circ TF \in \chi^1(I, (TM)_\theta)$  para cada  $\theta > 0$ . Para cada  $t \geq 0$ , existe  $\theta > 0$  tal que  $\Psi_t(\overline{C_1}) \subseteq C^0(I, (TM)_\theta)$ , pues para cada

$(\phi, \nu) \in \overline{C_1}$ ,  $\Psi_t(\phi, \nu) = (\Phi_t(\phi), d\Phi_t(\phi) \cdot \nu)$  y por lo tanto  $\|d\Phi_t(\phi)\nu\| \leq K\|\nu\| \leq K$ . Basta tomar  $\theta > K$ .

Pero  $\omega \circ TF$  en  $C^0(I, (TM)_\theta)$  tiene velocidad acotada y por lo tanto  $\Psi_t$  es una aplicación compacta para cada  $t \geq r$ . [2]

Como  $\overline{C_1}$  es acotado,  $\Psi_r(\overline{C_1})$  es relativamente compacto.

Sea  $K_2 = \overline{\Psi_r(\overline{C_1})}$ , y consideremos la sucesión de funciones  $\Psi_{s_n-r} : K_2 \rightarrow TC^0(I, M) = C^0(I, TM)$ .

Como la restricción de  $\Psi_t$  a  $C^0(I, (TM)_\theta)$ ,  $\theta > 0$  es una aplicación compacta para cada  $t \geq r$ , y  $K_2 \subseteq C^0(I, (TM)_\theta)$  para algún  $\theta > 0$ , entonces para cada  $(\phi, \nu) \in K_2$  y para  $n$  suficientemente grande, digamos  $n \geq N$ ,  $\{\Psi_{s_n-r}(\phi, \nu)\}_{n \geq N}$  es relativamente compacto. Como  $\Psi_t : C^0(I, (TM)_\theta) \rightarrow C^0(I, TM)$  tiene derivada acotada, utilizando el mismo razonamiento empleado para mostrar que

$\{\Phi_{t_n-r} : K_1 \rightarrow C^0(I, M)\}_{n > n_0}$  es una familia equicontinua, tenemos que  $\{\Psi_{s_n-r} : K_2 \rightarrow C^0(I, TM)\}_{n \geq N}$  es una familia equicontinua.

Por el teorema de Arzelá-Ascoli, para la subsucesión  $s_n$ ,  $\Psi_{s_n-r}$  converge uniformemente en  $K_2$  a una aplicación continua  $\bar{\gamma} : K_2 \rightarrow TC^0(I, M)$ , y por lo tanto  $\Psi_{s_n}$  converge uniformemente a la aplicación continua  $\gamma = \bar{\gamma} \circ \Psi_r$  en  $\overline{C_1}$ .

Pero  $\Phi_{s_n} \rightarrow \Gamma$  uniformemente en  $C^0(I, M)$ , y como  $T\Phi_{s_n} = \Psi_{s_n}$  converge uniformemente a  $\gamma$  en  $\overline{C_1} \subseteq TC^0(I, M)$  tenemos que  $\gamma = T\Gamma$  y por lo tanto  $\Gamma$  es de clase  $C^1$ .

**Teorema 3:** Sea  $F \in B\chi^2(I, M)$  una EDFAR en una variedad compacta. Si  $F$  es tal que el flujo  $\Phi_t$  posee derivadas uniformemente acotadas hasta segundo orden, entonces  $A(F)$  es una variedad  $C^1$  compacta y conexa.

Demostración: Por el teorema 2, existe una única retracción  $\Gamma : C^0(I, M) \rightarrow A(F)$  de clase  $C^1$  que conmuta con  $\Phi_t$  el flujo de  $F$ .

Como  $C^0(I, M)$  es una variedad  $C^\infty$  modelada en un espacio separable de Banach, ([1]), entonces  $\Gamma(C^0(I, M)) = A(F)$  es una subvariedad Banach de  $C^0(I, M)$ , ([2]), y por el teorema 1,  $A(F)$  es compacto y conexo.



## References

- [1] Oliva, W.M., **Functional Differential Equations on Compact Manifolds and an Approximation Theorem**, Journal of Differential Equations 5, 483-496 (1969)
- [2] De Faria, E.C., **Comportamento Assintótico de Equações Diferenciais Funcionais com Retardamento**, P.U.C. Rio de Janeiro, Tesis de Maestria, 1977.
- [3] Kurzweil, J., **Global Solutions of Functional Differential Equations**, Lec. Notes in Math., Vol 144, Springer-Verlag, 1970
- [4] Mallet-Paret, J., **Generic and Qualitative Properties of Retarded Functional Differential Equations**, Proc. S. Carlos Meet. Braz. Math. Soc., Un. of São Paulo, São Carlos, July 1975
- [5] Oliva, W.M., **The Behavior at the infinity and the set of Global Solutions of Retarded Functional Differential Equations**, Proc. S. Carlos Meet. Braz. Math. Soc., Un. of S. Paulo, São Carlos, July 1975.
- [6] Lewowicz, J., **Stability Properties of a Class of Attractors**, Trans. of the Am. Math. Soc., Vol. 185, Nov. 1973.
- [7] Hale J. K., Magalhães L. T., Oliva W.M.; **An Introduction to Infinite Dimensional Dynamical Systems-Geometric Theory**, Vol.47 Appl. Math. Sciences, Springer Verlag, 1984.
- [8] Hirsch M. W., **The dynamical systems approach to differential equations**, Bull. Amer. Math. Soc. 11 (1984).
- [9] Mallet-Paret J., **Morse Descompositions for Delay-Differential Equations**, Journal of Differential Equations 72,2 (1988).

